

PROFIL 3: MAKROMECHATRONIK (Müller, ET)

Modul Bewegungssteuerung (Gruppe Methoden, Hofmann, W., ET)						
Fach	Dozent	5. Sem.	6. Sem.	7. Sem.	8. Sem.	Bemerkungen
Elektrische Antriebe	Hofmann, W.		2 1 0			
Leistungselektronik II	Bernet		2 1 0			
Stellmotoren	Hofmann			1 1 0		
Komplexpraktikum Bewegungssteuerung	Geitner			0 0 2		
Berechnungsformel: $(F) = (3 \times \text{ElAn} + 3 \times \text{LE} + 2 \times \text{SM} + 2 \times \text{Prak}) / 10$						
Modul Regelung / Steuerung (Gruppe Methoden, Röbenack, ET)						
Fach	Dozent	5. Sem.	6. Sem.	7. Sem.	8. Sem.	Bemerkungen
Nichtlineare Regelungssysteme	Röbenack			2 0 0		
Regelungstechnik II	Röbenack		2 1 0			
Stochastische Signale und Systeme (= Systemtheorie III)	Hoffmann			2 1 0		
Praktikum Regelung/Steuerung	Janschek/ Röbenack				0 0 2	
Berechnungsformel: $(F) = (2 \times \text{NLRT} + 3 \times \text{RTII} + 3 \times \text{SSi} + 2 \times \text{Prak}) / 10$						
Modul Elektrische Antriebstechnik (Gruppe Anwendungen, Müller, ET)						
Fach	Dozent	5. Sem.	6. Sem.	7. Sem.	8. Sem.	Bemerkungen
Antriebsregelungen	Hofmann, W.				2 1 0	
Entwurf von Antriebssystem	Müller			1 1 0		
Anwendungsspezifische Echtzeitregler	Geitner				2 1 0	
Komplexpraktikum Elektrische Antriebstechnik	Müller				0 0 2	
Berechnungsformel: $(F) = (3 \times \text{AnR} + 2 \times \text{Entw} + 3 \times \text{AEch} + 2 \times \text{Prak}) / 10$						
Modul wahlweise 1 aus 3						
Modul Kfz-Technik (1) (Gruppe Anwendungen, Prokop, VW) ab WS 09/10						
Fach	Dozent	5. Sem.	6. Sem.	7. Sem.	8. Sem.	Bemerkungen
Kfz I - Längsdynamik	Prokop		2 0 0			
Kfz II - Quer- und Vertikaldynamik	Prokop		2 0 0			
Kfz III - Berechnung und Konstruktion von Kfz	Prokop			1 0 0		
Mehrkörpersimulation in der Fahrzeugtechnik *	Beitelschmidt			1 1 0		
Elektronik und Informationstechnik im Kfz	Bäker				1 0 1	
Laborprakt. Kfz	Prokop				0 0 1	
Berechnungsformel: $(F) = (2 \times \text{Längs} + 2 \times \text{Quer} + 1 \times \text{Konstr} + 2 \times \text{MKS} + 2 \times \text{EluIT}) / 9$ (Prakt. ohne Bewertung)						
Modul Schienenfahrzeugtechnik (2) (Gruppe Anwendungen, Löffler, VW) ab WS 09/10						
Fach	Dozent	5. Sem.	6. Sem.	7. Sem.	8. Sem.	Bemerkungen
Schienenfahrzeugtechnik/Bremstechnik	Löffler		2 0 0#		2 0 0#	

Elektrische Bahnen	Stephan			2 0 0		
Mehrkörpersimulation in der Fahrzeugtechnik *	Beitelschmidt			1 1 0		
Bahnsicherungssysteme	Trinkauf				2 0 0	
Komplexpraktikum Schienenfahrzeugtechnik	Löffler				0 0 2	
Berechnungsformel: (F) = (2 x Schie + 2 x ElBa + 2 x MKS + 2 x Bahn) / 8 (Prakt. ohne Bewertung)						
# wahlweise 6. od. 8. Sem.						
Modul Luft- und Raumfahrttechnik (3) (Gruppe Anwendungen, Wolf, MW)						
Fach	Dozent	5. Sem.	6. Sem.	7. Sem.	8. Sem.	Bemerkungen
Lageregelungen für raumfahrzeuge	Janschek		2 0 0			
Raumstationen	Schmiel			2 0 0		
Luftfahrzeugkonstruktion I	Wolf			2 0 0		
Faserverbundkonstruktion von Luft- und Raumfahrzeugen	Wolf		1 1 0 ¹⁾		1 1 0 ¹⁾	
Komplexpraktikum Luft- und Raumfahrttechnik	Schmiel				0 0 2	
Berechnungsformel: (F) = (2 x Bahn + 2 x Raum + 2 x Luft + 2 x Fase + 2x Prak) / 10						

¹⁾ optional 6. od. 8. Sem.

*) Werden in der Gruppe Anwendung die Module Kfz-Technik und Schienenfahrzeugtechnik gewählt, so ist, um eine Doppelbelegung (Mehrkörpersimulation in der Fahrzeugtechnik) zu vermeiden, das Fach „Antriebsdynamik“ zu belegen.